

0	Celé meno s titulmi	Téma záv. práce	Vedúci	Konzultant
1	Baltová Kristína	Riadenie nelineárnych systémov s využitím PID regulátorov	doc. Ing. Eva Miklovičová, PhD.	
2	Beňák Vladimír	Návrh systému automatického riadenia teploty vo vykurovacom zariadení	Ing. Štefan Bucz, PhD.	
3	Benko Peter	Triedenie súčiastok pomocou robotického ramena	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	
4	Brestovský Juraj	Riadenie mobilného robota pomocou haptického ovládača	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	
5	Cáfal Sendrik	Zameranie pohyblivého objektu kamerovým systémom v 2D priestore	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	Ing. Vladimír Karel
6	Čakloš Marek	Ľudské emócie, potreby a ich vplyv na zdravie, spoločenské interakcie, učenie a správanie sa	Ing. Fedor Lehocki, PhD.	
7	Gajdica Marek	Lokalizácia pomocou GNSS snímačov	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	Jakub Kapuš
8	Gavula Adam	Automatický zavlažovací systém	Ing. Marian Klúčik	
9	Hamran Matej	Grafické vykresľovanie priebehu dát čítaných zo sériovej linky	Ing. Adam Sojka	
10	Herčút Patrik	Využitie aplikačného softvéru RobotStudio na návrh robotizovanej bunky pre vybranú firmu	Ing. Martin Komák, PhD.	
11	Hrabovský Michal	Tele-riadenie humanoidného robota	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	
12	Hroboň Matej	Matematické modelovanie dynamických systémov	Ing. Marián Tárník, PhD.	
13	Chmurčiak Andrej	Robotizovaná stavba steny v prostredí Grasshopper	Ing. Michal Adamík	
14	Christov Viktor	Riadenie priemyselného robota na základe vizuálneho systému	doc. Ing. Andrej Babinec, PhD.	Ing. Michal Dobiš
15	Ivanič René	Automatizované rozpoznávanie osobných identifikačných dokladov	prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD.	
16	Kenický Ivan	Kinematika robotického manipulátora	doc. Ing. Andrej Babinec, PhD.	
17	Končál Lukáš	Riadiaci systém ohrevu vody v bazénoch	Ing. Jozef Dúbravský, PhD.	
18	Kresak Peter	Analýza kvality riadenia s premenlivou štruktúrou	doc. Ing. Ján Kardoš, PhD.	
19	Kučera Peter	Autonómne vozidlo pre jazdu na autodráhe	Ing. Juraj Slačka, PhD.	
20	Kulík Martin	Návrh haptického ovládača pre ovládanie mobilného robota	prof. Ing. Peter Hubinský, PhD.	
21	Kura Tomáš	Model plniacej linky	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	
22	Lacko Kristián	Diagnostika anomálií na obrazoch sietnice pomocou konvolučných neurónových sietí	Ing. Slavomír Kajan, PhD.	
23	Levanski Rastislav	Simatic IOT 2040: Internet vecí v priemysle	Ing. Leo Mrafko, PhD.	
24	Lomen Miroslav	SCADA - Power Monitoring Expert	Ing. Ladislav Körösi, PhD.	Ing. Želislav Venársky
25	Lučkanič Viktor	Optimalizácia materiálového toku vo výrobnom systéme	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	Ing. Jaroslav Lences
26	Maász Ján	Diskrétno riadenie	Ing. Jana Paulusová, PhD.	
27	Moricová Iveta	Možnosti riadenia robotických zariadení pomocou neuromonitoringu	Ing. Erik Vavrinský, PhD.	
28	Pál Márk	Dvojosové polohovadlo	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	Ing. Juraj Bielesch
29	Pessel Michal	Lokalizácia významných oblastí na obrazoch očnej sietnice	prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD.	
30	Psoťka Martin	Riadenie autonómneho vozidla	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	Ing. Michal Blaho
31	Rehák Karol	Generovanie dráhy v priestore s prekážkou využitím evolučných algoritmov	Ing. Martin Komák, PhD.	
32	Remeník Martin	Robot Myš	Ing. Peter Pásztó, PhD.	
33	Rózsa Jozef	Polohovanie planárneho žeriavu pomocou PLC	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	Ing. Tibor Lováš
34	Sallay Bálint	Robotizované prekladanie objektov v prostredí Grasshopper	Ing. Michal Adamík	
35	Slivka Željko	Rozpoznávanie gest ruky pre ovládanie modelov	Ing. Slavomír Kajan, PhD.	

36	Slobodník Martin	Riadenie krokového motora	Ing. Jozef Dúbravský, PhD.	
37	Szabó Péter	Fuzzy systém pre Siemens PLC	Ing. Ladislav Körösi, PhD.	
38	Šimko Tomáš	Vývoj riadiaceho systému horúcej komory	Ing. Leo Mrafko, PhD.	Ing. Matúš Mozolík
39	Škvarko Michal	Tvorba automatického návrhu simulácií križovatiek	Ing. Martin Komák, PhD.	
40	Štalmachová Eva	Robot Stopár	Ing. Peter Pásztó, PhD.	
41	Štefaňák Peter	Ardupilot na vývojovej doske STM32 NUCLEO	Ing. Jozef Rodina, PhD.	
42	Trebuľa Marek	Teleriadenie mobilného robota	Ing. Martin Dekan, PhD.	
43	Urdianyk Ján	Prieskumný mobilný robot	doc. Ing. Andrej Babinec, PhD.	
44	Vadkerti Vladimír	ROS moduly pre riadenie pohybu robotických systémov KUKA	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	
45	Vasko Denis	Evolúcia myslenia a riadenia	prof. Ing. Ivan Sekaj, PhD.	
46	Zaťko Peter	Závlahový systém	Ing. Juraj Slačka, PhD.	
47	Zavacký Martin	Predspracovanie digitálnych obrazov sietnice	prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD.	
48	Zúbek Filip	Robotický systém na lúštenie Rubikovej kocky	Ing. Juraj Slačka, PhD.	
49	Žembery Michal	Návrh riadenia udalostného systému	doc. Ing. Andrej Babinec, PhD.	